
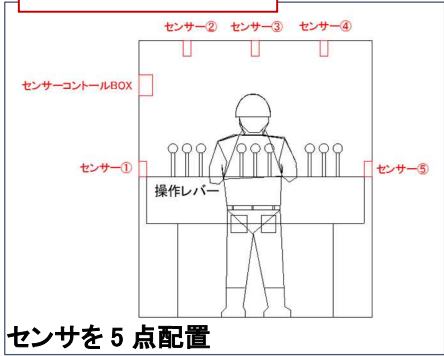

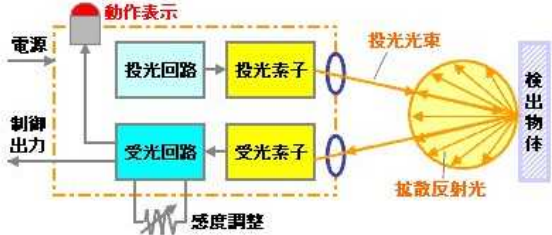


安全設備・技術応募フォーマット

<p>連絡担当者</p>	<p>会社・部署（現場）名：飛鳥建設株式会社 新幹線ニセコトンネル 代表者氏名：高野 晴信 E-mail：Harunobu_Takano@tobishima.co.jp</p>
<p>技術名称</p>	<p>オペレータ非接触検知型ドリル自動停止システム</p>
<p>概要・活用方法</p>	<div style="display: flex; justify-content: space-around;"> <div style="width: 45%;"> <p style="border: 1px solid black; padding: 2px; margin-bottom: 5px;">システム全景</p>  </div> <div style="width: 45%;"> <p style="border: 1px solid black; padding: 2px; margin-bottom: 5px;">センサ配置詳細図</p>  <p style="text-align: center;">センサを5点配置</p> </div> </div> <div style="display: flex; justify-content: space-around; margin-top: 10px;"> <div style="width: 45%;"> <p style="border: 1px solid black; padding: 2px; margin-bottom: 5px;">光電センサ</p>  <p style="text-align: center;">拡散反射型光電センサ 5秒間不在と判断→ドリル強制停止</p> </div> <div style="width: 45%;"> <p style="border: 1px solid black; padding: 2px; margin-bottom: 5px;">拡散反射型光電センサの原理</p>  <ul style="list-style-type: none"> ・1方向から検知可能(反射板不要) ・透明体も検出可能 </div> </div>
<p>特徴・効果</p>	<p>・ドリルジャンボによる削孔作業において、災害防止の観点からドリル稼働時にオペレータが運転席から離れないようにするため、運転席内のオペレータの在否を検知し、不在の場合にドリルを自動停止するシステムである。</p> <p>・検知は人感センサの一種の拡散反射型光電センサを利用し、非接触となっているため、従来のペダル式（ペダル踏み込みでON）に比べ、作業を阻害しない。</p>
<p>活用上の注意点</p>	
<p>概算金額等</p>	<p>人感センサ×5個、電気回路製作、停止回路ジャンボ取付、現場ジャンボ取付、諸経費一式：¥450,000</p>
<p>特許・実用新案 NETIS等</p>	<p>特許の有無 技術の所有権</p>